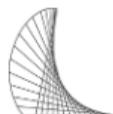


# Erzeugendensysteme und lineare Unabhängigkeit

## Übersicht Vorlesungswoche 5

Ulrich Görtz

Lineare Algebra I, WS 20/21



Essen Seminar for Algebraic  
Geometry and Arithmetic

UNIVERSITÄT  
DUISBURG  
ESSEN

# Erinnerung: Wo stehen wir

$K$  Körper

Vektorraum über  $K$ :  $V$ ,  $+$  :  $V \times V \rightarrow V$ ,  $\cdot$  :  $K \times V \rightarrow V$

↑  
assoziativ,  
neutrales Elem  $0$   
inverse Elem  $-v$   
kommutativ

↑  
"assoziativ"  
 $1 \cdot v = v$   
Distributivgesetze

## Untervektorraum

$\emptyset \neq U \subseteq V$   
↑  
VR

$U$  abg. u. l. w. t.  $+$  : für alle  $u, u' \in U$  :  $u + u' \in U$   
abg. u. l. w. t.  $\cdot$  : für alle  $a \in K$ ,  $u \in U$  :  $au \in U$

# Linearkombination, lineare Hülle

$V$  ein  $K$ -VR

$$v_1, \dots, v_n \in V \quad \rightarrow \quad \underbrace{a_1 v_1 + \dots + a_n v_n}_{\text{Linearkombination der } v_i}, \quad a_i \in K$$

$\langle v_1, \dots, v_n \rangle :=$  Menge aller Linearkombinationen

$\uparrow$   
lineare Hülle  $\subseteq V$  UVR

# Basis, Erzeugendensystem, lineare Unabhängigkeit

$V$  ein VR über  $K$

Familie

$v_1, \dots, v_n \in V$  heißt

- Basis wenn jedes  $v \in V$  sich eindeutig als LK der Vektoren  $v_1, \dots, v_n$  schreiben lässt =

es ex. lind.-bestimmte  $a_1, \dots, a_n \in K$ :  $v = a_1 v_1 + \dots + a_n v_n$

- Erzeugendensystem wenn jedes  $v \in V$  mit als LK der Vektoren  $v_1, \dots, v_n$  schreiben lässt

- linear unabhängig wenn  $0 \in V$  in eindeutiger Weise als LK der Vektoren  $v_1, \dots, v_n$  darstellbar ist, also nur als  $\underbrace{0 \cdot v_1 + 0 \cdot v_2 + \dots + 0 \cdot v_n}_{=0}$  (alle Koeffizienten)

triviale Linearkombination

Abschnitte 6.2, 6.3 im Skript

# Produkt und direkte Summe von Vektorräumen

$K$  Körper

$V_1, V_2 \rightarrow V_1 \times V_2$  VR mit komponentenweise Add., Skalarmult.  
über  $K$

allgemein:  $V_1 \times \dots \times V_n, \prod_{i \in I} V_i$

Direkte Summe  $\bigoplus_{i \in I} V_i \subseteq \prod_{i \in I} V_i$

↑  
alle  $(v_i)_i$ , wo  
höchstens endlich viele  
 $v_i \neq 0$  sind.

Abschnitt 6.6 im Skript

## Ausblick: Basen

Nächste Woche:

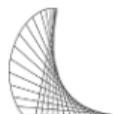
- Jeder Vektorraum besitzt eine Basis.
- Je zwei Basen haben die gleiche Anzahl von Elementen.

# Die Begriffe der Linearkombination und der Basis

## Vorlesungswoche 5

Ulrich Görtz

Lineare Algebra I, WS 20/21



Essen Seminar for Algebraic  
Geometry and Arithmetic

UNIVERSITÄT  
DUISBURG  
ESSEN

# Linearkombination

$K$  Körper,  $V$  ein Vektorraum

Def (1) Eine Linearkombination  
von Elementen  $v_1, \dots, v_n \in V$   
ist ein Ausdruck der Form  
$$a_1 v_1 + a_2 v_2 + \dots + a_n v_n$$
  
mit  $a_i \in K$  ("Koeffizienten")

(2) Ist  $(v_i)_{i \in I}$  eine (möglicherweise unendliche)  
Familie von Elementen von  $V$ , so ist eine  
Linearkombination dieser Familie eine Summe

$$\sum_{i \in I} a_i v_i \quad \text{mit } a_i \in K, \text{ wo höchstens endlich viele } a_i \neq 0 \text{ sind.}$$

Lösungsmenge homog. LGS

$$\left\{ \begin{array}{l} x \begin{pmatrix} \vdots \\ \vdots \\ \vdots \end{pmatrix} + x' \begin{pmatrix} \vdots \\ \vdots \\ \vdots \end{pmatrix} + x'' \begin{pmatrix} \vdots \\ \vdots \\ \vdots \end{pmatrix}; \\ x, x', x'' \in K \end{array} \right\}$$

$K^n$

$\in K$

Bsp

$$3 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

LK in  $\mathbb{Q}^3$ , Wert  $\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$

## Quiz

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \\ 1 & 3 & -1 \end{pmatrix} \begin{array}{c} 1 \\ 2 \\ 3 \end{array} \text{ lösbar? } \xrightarrow{\text{Gauß-Algorithmus}} \underline{\underline{\text{nein}}}$$

Seien  $K = \mathbb{Q}$ ,  $V = \mathbb{Q}^3$ . Lässt sich  $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$  als LK von  $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$  darstellen?

Seien  $K = \mathbb{F}_5$ ,  $V = \mathbb{F}_5^2$ . Lässt sich  $\begin{pmatrix} 3 \\ 0 \end{pmatrix}$  als LK von  $\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$  darstellen?  $\leftarrow$

• Ausprobieren,  $\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \end{pmatrix}$  in  $\mathbb{F}_5^2$

• Allgemein:  $v \in K^m$  LK von  $v_1, \dots, v_n \in K^m \iff$  es existieren  $a_1, \dots, a_n \in K$  mit  $a_1 v_1 + \dots + a_n v_n = v \iff$  LGS

$\iff Aa = v$ , wobei  $A$  Matrix mit Spalten  $v_i$   
 $a = (a_1, \dots, a_n)^t \in K^n$

# Basis

Sei  $K$  ein Körper,  $V$  ein  $K$ -Vektorraum.

Def. (1) Eine Familie  $v_1, \dots, v_n \in V$  heißt Basis, wenn sich jedes Element von  $V$  in eindeutiger Weise als Linearkombination der  $v_i$  schreiben lässt.

Mit anderen Worten: für alle  $v \in V$  existiert ein end. bestimmtes  $n$ -Tupel  $(a_1, \dots, a_n)^t \in K^n$  mit  $v = a_1 v_1 + \dots + a_n v_n$ .

(2) Eine Familie  $(v_i)_{i \in I}$  von Elementen aus  $V$  mit (möglichweise unendlicher) Indexmenge  $I$  heißt Basis von  $V$ , wenn sich jedes Element von  $V$  in eindeutiger Weise als Linearkombination der Familie  $(v_i)_{i \in I}$  schreiben lässt, also als 
$$\sum_{i \in I} a_i v_i, \text{ höchstens endlich viel } a_i \neq 0$$

## Beispiel: Die Standardbasis von $K^n$

Die Elemente

$$e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \quad e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \quad e_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \dots, \quad e_n = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

bilden eine Basis von  $K^n$  und heißen die Standardbasisvektoren.

Begründung: Ist  $(x_1, \dots, x_n)^t \in K^n$ , so gilt

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = x_1 \cdot e_1 + x_2 \cdot e_2 + \dots + x_n \cdot e_n, \quad \text{und die Koeffizienten sind eindeutig bestimmt.}$$

# Quiz

Ist  $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}^{v_1}$ ,  $\begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}^{v_2}$ ,  $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}^{v_3}$ ,  $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}^{v_4}$  eine Basis von  $\mathbb{Q}^4$ ? JA

Sei  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 2 & 0 & 2 \\ 1 & 3 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$  die Matrix mit Spalten  $v_1, v_2, v_3, v_4$ .

Dann:  $v_1, \dots, v_4$  Basis  $\Leftrightarrow \forall b \in \mathbb{Q}^4$  existiert ein end. bestimmtes Element  $x = (x_1, x_2, x_3, x_4)^t \in \mathbb{Q}^4$  mit  $b = x_1 v_1 + \dots + x_4 v_4$

$A$  ist invertierbar



$A$  hat RZSF  $E_4$



$\Leftrightarrow$  für alle  $b \in \mathbb{Q}^4$  ist das LGS

$$Ax = b.$$

eindeutig lösbar

# Basis für die Lösungsmenge eines homogenen LGS

$A \in M_{m \times n}(K)$   
 $r$  Anzahl führender Einsen

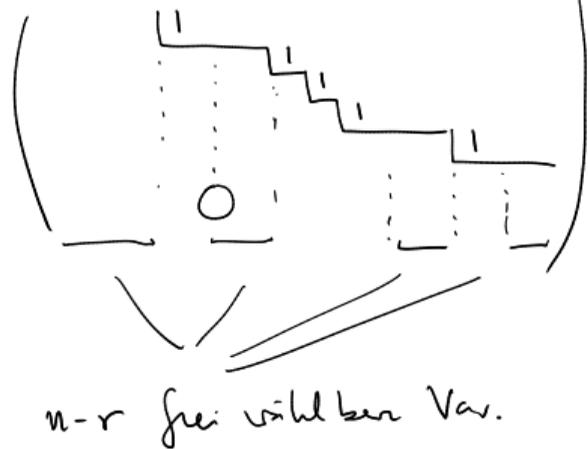
Betrachte homog. LGS  $Ax = 0$

Finde Lösungsmenge: Bringe  $A$  auf RZSF

$$\rightarrow \mathbb{L} = \left\{ x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \dots + x_{n-r} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} ; x_i \in K \right\} \in K^n$$

1	0	0	0	0
0	1	0	0	0
0	0	1	0	0
0	0	0	1	0
0	0	0	0	1

unterschiedliche Wahlen  
 der  $x_i$  ergeben  
 unterschiedliche  
 Lösungsvektoren



jeder Lösungsvektor entsteht  
 $\rightarrow$  durch genau eine Wahl  
 der Koeffizienten  $x_1, \dots, x_{n-r}$

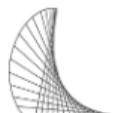
Also  $v_1, \dots, v_{n-r}$  bilden eine Basis  
 des Vektorraums  $\mathbb{L}$ .

# Erzeugendensysteme

## Vorlesungswoche 5

Ulrich Görtz

Lineare Algebra I, WS 20/21



Essen Seminar for Algebraic  
Geometry and Arithmetic

UNIVERSITÄT  
DUISBURG  
ESSEN

**Lineare Hülle** = von einer Teilmenge erzeugter Untervektorräume

$K$  Körper,  $V$  ein  $K$ -Vektorraum.

Def. (1) Sind  $v_1, \dots, v_n \in V$ , so heißt

$$\langle v_1, \dots, v_n \rangle := \left\{ \sum_{i=1}^n a_i v_i ; a_i \in K \right\}$$

Menge aller Linearkombinationen der  $v_i$

der von den  $v_1, \dots, v_n$  erzeugte UVR, oder die lineare Hülle, oder der Spann, oder aufgespannte UVR.

Englisch: span

(2) Ist  $M \subseteq V$  eine Teilmenge, so heißt

$$\langle M \rangle := \left\{ \sum_{i=1}^N a_i m_i ; \begin{array}{l} a_i \in K \\ m_i \in M \\ N \in \mathbb{N} \end{array} \right\}$$

Menge aller LK von Elem. aus  $M$

der von  $M$  erzeugte Untervektorraum.

# Lineare Hülle

$$M \subseteq V \quad \text{z.B. } M = \{v_1, \dots, v_n\}$$

Bem. Es handelt sich tatsächlich um einen UVR:

•  $0 \in \langle M \rangle$  : setze alle Koeff. = 0 (oder: leere Summe)

• für  $v, v' \in \langle M \rangle$  ist  $v+v' \in \langle M \rangle$  : schreibe  $v = \sum a_i m_i$   
 $v' = \sum b_j m_j$

Dann ist auch  $v+v'$  eine Linearkombination von Elementen aus  $M$ .

(In Situation von Teil (i):  $\sum a_i v_i + \sum b_i v_i = \sum (a_i + b_i) v_i$ )

• für  $a \in K, v \in \langle M \rangle$  ist  $av \in \langle M \rangle$  : schreibe  $v = \sum a_i m_i$ ,

$$\text{dann } av = \sum (aa_i) m_i \in \langle M \rangle.$$

Außerdem: Ist  $U \subseteq V$  ein UVR

mit  $M \subseteq U$ , so gilt

$$\langle M \rangle \subseteq U.$$

Das bedeutet:  $\langle M \rangle$  ist der kleinste UVR von  $V$ , der  $M$  enthält,

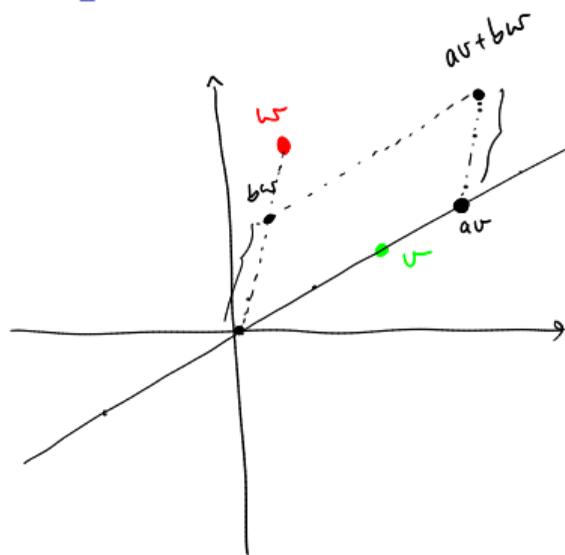
m.a.W.

$$\langle M \rangle = \bigcap_{U \subseteq V \text{ UVR, } M \subseteq U} U$$

$$\begin{matrix} \textcircled{*} \subseteq \\ \textcircled{**} \supseteq \end{matrix}$$

$\textcircled{*}$

## Beispiel: $\mathbb{R}^2$



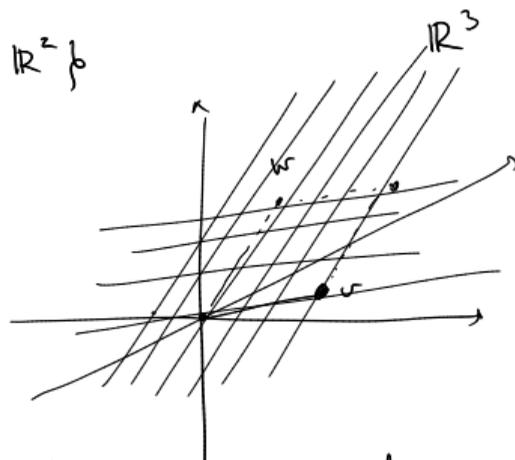
$$\langle v \rangle = \{av; a \in \mathbb{R}\} \ni v'$$
$$= \langle v, v' \rangle = \langle v' \rangle$$

$$\langle v, w \rangle = \{av + bw; a, b \in \mathbb{R}^2\}$$
$$= \mathbb{R}^2$$

(\*\*\*)

$\langle M \rangle$  ist UVR, der  $M$   
enthält

$\rightarrow \langle M \rangle$  tritt auf als einer  
der  $U$  im Durchschnitt



$\langle v, w \rangle$  = die von  $v$  und  $w$  aufgespannte  
Ebene in  $\mathbb{R}^3$

# Quiz

Ist im  $\mathbb{Q}$ -Vektorraum  $\mathbb{Q}^3$

$$U = \left\langle \begin{matrix} u_1 \\ \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} \\ u_2 \\ \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \end{matrix} \right\rangle = \left\langle \begin{matrix} w_1 \\ \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} \\ w_2 \\ \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} \end{matrix} \right\rangle \stackrel{?}{=} W \quad \text{JA}$$

•  $U = W \iff U \subseteq W \text{ und } W \subseteq U$

•  $U \subseteq W \iff u_1, u_2 \in W$

$W \subseteq U \iff w_1, w_2 \in U$

$\iff Ax = w_1$  lösbar, wobei  $A = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 3 & 0 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}$

Matrix mit Spalten  $u_1, u_2$

noch  $U \subseteq W$  selbst übf.

$$(w_1, w_2 | u_1, u_2) \rightsquigarrow \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 & 1 \\ -2 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \text{ZSF} \rightsquigarrow U \subseteq W$$

$\rightsquigarrow \begin{pmatrix} 2 & 2 & -2 & 0 \\ 3 & 0 & 3 & 3 \\ 3 & 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{matrix} \text{elem} \\ \text{z. übf.} \end{matrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

$\rightsquigarrow W \subseteq U$

## Erzeugendensystem

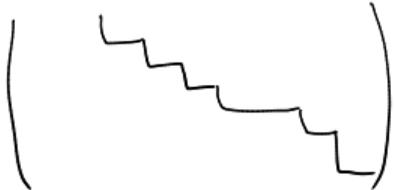
Seien  $K$  ein Körper und  $V$  ein  $K$ -VR.

Def. Eine Teilmenge  $M \subseteq V$  heißt Erzeugendensystem von  $V$ ,  
wenn  $\langle M \rangle = V$ .

Mit anderen Worten: Wenn sich jedes  $v \in V$  als Linearkombination  
von Elementen aus  $M$  darstellen lässt.

## Beispiel

- Jede Basis ist ein Erzeugendensystem.
- Jeder Vektorraum  $V$  besitzt ein Erzeugendensystem, zum Beispiel  $V$  selbst.
- $v_1, \dots, v_r \in K^m$  bilden genau dann ein Erzeugendensystem, wenn für alle  $b \in K^m$  das LGS  $Ax = b$  lösbar ist, wobei  $A$  die Matrix mit Spalten  $v_1, \dots, v_r$  ist.

$\implies$   $A$  hat (R)ZSF der Form  ohne Nullzeilen

## Endlich erzeugt

Def. Ein  $K$ -VR  $V$  heißt endlich erzeugt, wenn es ein Erzeugendensystem gibt, das aus endlich vielen Elementen besteht.

Beispiel

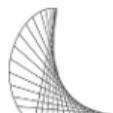
- $K^n$
- Lösungsmengen von homog. LGS.

# Lineare Unabhängigkeit

## Vorlesungswoche 5

Ulrich Görtz

Lineare Algebra I, WS 20/21



Essen Seminar for Algebraic  
Geometry and Arithmetic

UNIVERSITÄT  
DUISBURG  
ESSEN

# Basis $\iff$ Erzeugendensystem

eines VR  $V$  über Körper  $K$

Familie  
von Vektoren aus  
 $V$ , s.d. sich  
jeder  $v \in V$   
eindeutig als LK  
darstellen lässt

$M \in V$  ES:

jedes  $v \in V$  lässt sich als LK von Elem aus  $M$   
darstellen

## Die triviale Linearkombination

Sind  $v_1, \dots, v_n \in V$ , so heißt

Linearkombination

$0 \cdot v_1 + 0 \cdot v_2 + \dots + 0 \cdot v_n$  die triviale

Entsprechend für  $(v_i)_{i \in I}$  :

triviale LK ist

$$\sum_{i \in I} a_i v_i \quad \text{mit } a_i = 0 \text{ für alle } i.$$

# Lineare Unabhängigkeit

Seien  $K$  ein Körper und  $V$  ein  $K$ -VR.

Def. (1) Eine Familie  $v_1, \dots, v_n \in V$  heißt linear unabhängig, wenn die triviale Linearkombination die einzig Möglichkeit ist, den Nullvektor als LK der Vektoren  $v_1, \dots, v_n$  darzustellen.

Äquivalent:  $v_1, \dots, v_n$  l.u.  $\Leftrightarrow$  für alle  $a_1, \dots, a_n \in K$  mit  
$$a_1 v_1 + \dots + a_n v_n = 0$$
  
gilt  $a_1 = a_2 = \dots = a_n = 0$ .

(2) Eine Familie  $(v_i)_{i \in I}$  von Elementen von  $V$  heißt linear unabhängig, wenn die triviale Linearkombination die einzig mögliche Darstellung des Nullvektors als LK der Familie  $(v_i)_{i \in I}$  ist.

Eine Familie, die nicht linear unabhängig ist, heißt linear abhängig.

## Beispiele

- Jede Basis eines Vektorraums ist linear unabhängig.
- Jede Teilfamilie einer linear unabh. Familie ist linear unabh.:  
Ist  $(v_i)_{i \in I}$  l.u. und  $J \subseteq I$ , so ist auch  $(v_i)_{i \in J}$  l.u.
- $\emptyset$  ist linear unabhängig (leere Summe ist einzige LK)
- $0, v_2, \dots, v_n$  (jede Familie, die den Nullvektor enthält)  
ist linear abhängig:  $1 \cdot 0 + 0v_2 + \dots + 0v_n = 0$ .  
↑  
Koeff  $\neq 0$
- $v, v$  ist eine linear abhängige Familie:  $1 \cdot v + (-1) \cdot v = 0$ .

# Quiz

Sind die folgenden Vektoren linear unabhängig?

...in  $\mathbb{Q}^3$ :  $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$ .  $\rightsquigarrow A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 3 \\ 1 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$

elem  
Z. Umf  
 $\rightsquigarrow$

$$\begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & 1 & \\ & & & 1 \end{pmatrix}$$

eindeutig lösbar  
 $\hat{=}$  kein frei wählbarer Wert  
 $\hat{=}$  in jeder Spalte führendes Ein

...in  $\mathbb{C}^3$ :  $\begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 1+i \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2i \\ -1 \\ -1+i \end{pmatrix}$ .  $\rightsquigarrow$  Nein:

$$\begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 1 \end{pmatrix} - i \begin{pmatrix} 2 \\ 1+i \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2i \\ -1 \\ -1+i \end{pmatrix} = 0$$

$\begin{pmatrix} 1 \\ -i \\ 1 \end{pmatrix}$  ist Lösungsvektor des entsprechenden LGS

Methode.  $v_1, \dots, v_r \in K^m$  l.u.

$\Leftrightarrow Ax = 0$  hat nur triviale Lösung,

wobei  $A$  die Matrix mit Spalten  $v_1, \dots, v_r$

## Konsequenzen/Charakterisierungen linearer Unabhängigkeit

Lemma Seien  $K$  ein Körper,  $V$  ein  $K$ -Vektorraum und  $v_1, \dots, v_n \in V$ .

Dann sind äquivalent

(i)  $v_1, \dots, v_n$  linear unabhängig

(ii) für alle  $v \in \langle v_1, \dots, v_n \rangle$  ist  $v$  eindeutig als LK der Vektoren  $v_1, \dots, v_n$  darstellbar.

(iii) für alle  $i$  gilt  $v_i \notin \langle v_1, \dots, v_{i-1}, v_{i+1}, \dots, v_n \rangle$

(iv) für alle  $i$  gilt  $\langle v_1, \dots, v_{i-1}, v_{i+1}, \dots, v_n \rangle \subsetneq \langle v_1, \dots, v_n \rangle$   
echte Teilmenge

(v)  $v_1, \dots, v_{n-1}$  sind linear unabhängig und  $v_n \notin \langle v_1, \dots, v_{n-1} \rangle$

Beweis durch vollständige Induktion nach  $n$ .

IA  $n=1$ . In diesem Fall sind

alle Aussagen äquivalent zu  $v_1 \neq 0$ .

IS  $n > 1$  Wir zeigen  $(i) \stackrel{\checkmark}{\Leftrightarrow} (ii)$ ,  $\underbrace{(iii) \Leftrightarrow (iv)}_{\text{einfach}}$ ,  $(i) \Rightarrow (iii) \Rightarrow (v) \Rightarrow (i)$

(i)  $\Rightarrow$  (ii) Wäre  $v \in \langle v_1, \dots, v_n \rangle$   
mit  $v = \sum a_i v_i = \sum b_i v_i$   
für  $(a_1, \dots, a_n) \neq (b_1, \dots, b_n)$ ,  
so folgt  $\sum_{i=1}^n (a_i - b_i) v_i = 0$

und die lineare Unabhängigkeit  
der  $v_i$  besagt:  $a_i - b_i = 0$  für alle  $i$ .  
Die Darstellungen von  $v$  als LK der  $v_i$   
müssen übereinstimmen.

(ii)  $\Rightarrow$  (i) Wende (ii) an auf  $v = 0$ .

(i)  $v_1, \dots, v_n$  l.u.

(ii)  $\forall v \in \langle v_1, \dots, v_n \rangle$ :  
eindeut. Darst. von  $v$  als LK

(i)  $\Rightarrow$  (iii) Sei  $i$  gegeben,  $1 \leq i \leq n$ .

Wäre  $v_i \in \langle v_1, \dots, v_{i-1}, v_{i+1}, \dots, v_n \rangle$ ,

dann existieren

$a_1, \dots, a_{i-1}, a_{i+1}, \dots, a_n \in K$

mit

$$v_i = a_1 v_1 + \dots + a_{i-1} v_{i-1} + a_{i+1} v_{i+1} + \dots + a_n v_n$$

$$\Rightarrow a_1 v_1 + \dots + a_{i-1} v_{i-1} - v_i + a_{i+1} v_{i+1} + \dots + a_n v_n = 0$$

$\uparrow$   
Koeffizient  $-1 \neq 0$

Im Widerspruch zur linearen Unabh. der  $v_1, \dots, v_n$ .

(i)  $v_1, \dots, v_n$  l.u.

(iii)  $\forall i: v_i \notin \langle v_1, \dots, v_{i-1}, v_{i+1}, \dots, v_n \rangle$

(v)  $v_1, \dots, v_{n-1}$  l.u.

und  $v_n \notin \langle v_1, \dots, v_{n-1} \rangle$

(iii)  $\Rightarrow$  (v)

Nach IV gilt  $v_1, \dots, v_{n-1}$

linear  
unabhängig.

Der restl. Teil  
von (v) folgt direkt  
aus (iii).

alle LK  
von  
 $v_1, \dots, v_{i-1},$   
 $v_{i+1}, \dots, v_n$

für Fkm. von  
 $n-1$  Vektoren sind  
(i) bzw. (v) äqval.,  
insbes.: (iii)  $\Rightarrow$  (i)

(v)  $\Rightarrow$  (i)

Sei  $a_1 v_1 + \dots + a_n v_n = 0$ .

Wollen zeigen: alle  $a_i = 0$ .

Wäre  $a_n \neq 0$ , so wäre

$$v_n = -\frac{1}{a_n} (a_1 v_1 + \dots + a_{n-1} v_{n-1}) \in \langle v_1, \dots, v_{n-1} \rangle, \text{ was wir ausgeschlossen haben.}$$

Also ist  $a_n = 0$ .

Wir haben dann  $a_1 v_1 + \dots + a_{n-1} v_{n-1} = 0$ .

Da  $v_1, \dots, v_{n-1}$  l.u., folgt  $a_1 = \dots = a_{n-1} = 0$ .

(v)  $v_1, \dots, v_{n-1}$  l.u.

$$+ v_n \notin \langle v_1, \dots, v_{n-1} \rangle$$

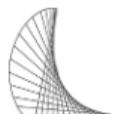
(i)  $v_1, \dots, v_n$  linear unabh.

# Produkt und direkte Summe von Vektorräumen

## Vorlesungswoche 5

Ulrich Görtz

Lineare Algebra I, WS 20/21



Essen Seminar for Algebraic  
Geometry and Arithmetic

UNIVERSITÄT  
DUISBURG  
ESSEN

## Produkt von Vektorräumen

Sei  $K$  ein Körper.

Sind  $V_1, V_2$  Vektorräume, so ist

$$V_1 \times V_2 = \left\{ (v_1, v_2); \begin{array}{l} v_1 \in V_1 \\ v_2 \in V_2 \end{array} \right\}$$

mit der komponentenweisen Addition  $(v_1, v_2) + (v_1', v_2') := (v_1 + v_1', v_2 + v_2')$

und der komponentenweisen Skalarmultiplikation  $a \cdot (v_1, v_2) := (av_1, av_2)$   
ein Vektorraum über  $K$ , den wir als das Produkt der VR  $V_1$  und  $V_2$  bezeichnen

Analog:  $V_1 \times \dots \times V_n$  für  $K$ -VR  $V_1, \dots, V_n$ ,  $\prod_{i \in I} V_i$  für  $K$ -VR  $V_i, i \in I$

Spezialfälle:  $V^n := \underbrace{V \times \dots \times V}_n$ ,  $V^I := \prod_{i \in I} V$

Beispiel:  $K^n = K \times \dots \times K$

# Direkte Summe von Vektorräumen

Sei  $K$  ein Körper,  $I$  eine Menge,  $V_i, i \in I$ , seien  $K$ -Vektorräume.

$$\text{Dann ist } \bigoplus_{i \in I} V_i = \left\{ (v_i)_{i \in I} \in \prod_{i \in I} V_i; \begin{array}{l} \text{nur endlich} \\ \text{viele } v_i \text{ sind} \\ \neq 0 \end{array} \right\} \subseteq \prod_{i \in I} V_i$$

ein Untervektorraum von  $\prod_{i \in I} V_i$ , den wir als die direkte Summe der

$K$ -VR  $V_i$  bezeichnen.

(Warum UVR? •  $0 \in \bigoplus_{i \in I} V_i$ , denn  $0 \in V_i$   
 $\prod V_i \ni 0 = "(0, 0, \dots)" = (0)_{i \in I}$

Bem. Wenn  $I$  endlich ist,

$$\text{dann ist } \bigoplus_{i \in I} V_i = \prod_{i \in I} V_i$$

- $\bigoplus V_i$  abgeschlossen unter  $+$  ✓
- $\bigoplus V_i$  abgeschlossen unter  $\cdot$  ✓

Notation  $V^{(I)} := \bigoplus_{i \in I} V \subseteq \prod_{i \in I} V = V^I$

# Direkte Summe von Vektorräumen

Hatten schon definiert:  $V$  VR,  $U, W \subseteq V$  UVR.

Schreiben  $U \oplus W$  für die Summe  $U+W = \{u+w; u \in U, w \in W\}$

wenn  $U \cap W = \{0\}$

Mit der neuen Definition können wir  $U \oplus W \stackrel{=}{=} U \times W$  für beliebige UVR von  $V$  bilden.

Wir erhalten eine Abbildung  $U \times W \xrightarrow{f} U+W \subseteq V$ , surjektiv  
 $(u, w) \mapsto u+w$

Dann gilt:  $f$  injektiv  $\Leftrightarrow U \cap W = \{0\}$   $\leftarrow$  '=>' Haben gesehen, falls  $U \cap W = 0$ , so hat jedes Element aus  $U+W$  eine Darstellung als Summe  $u+w$ ,  $u \in U, w \in W$

Also: falls  $U \cap W = 0$ , so ist

$U \times W \rightarrow U+W \subseteq V$  bijektiv, und wir können diese VR identifizieren.

'=>'  $\otimes$

## Direkte Summe von Vektorräumen

⊗ Sei  $f$  injektiv,  $v \in U \cap W$

Dann gilt

$$f((v, -v)) = v + (-v) = 0 = f((0, 0)) \Rightarrow (v, -v) = (0, 0)$$

$f$  injektiv



$$\Rightarrow v = 0$$

## Beispiel eines nicht endlich erzeugten Vektorraums

Sei  $K$  ein Körper. Haben definiert:  $K^{\mathbb{N}} = \prod_{n \in \mathbb{N}} K = \{(a_n)_{n \in \mathbb{N}}; a_n \in K\}$

$$V := K^{(\mathbb{N})} := \bigoplus_{n \in \mathbb{N}} K = \{(a_n)_{n \in \mathbb{N}}; a_n \in K, \left. \begin{array}{l} \text{nur endlich viele} \\ a_n \neq 0 \end{array} \right\}$$

Beh.  $V$  ist nicht endlich erzeugt.

Begr. Seien  $v_1, \dots, v_n \in V$ . Wir zeigen:  $\langle v_1, \dots, v_n \rangle \neq V$ .

Alle  $v_i$  haben nur endlich viele von 0 verschiedene Einträge.

Es existiert daher  $N \in \mathbb{N}$ , so dass für alle  $v_i$  alle Einträge mit Index  $> N$  gleich Null sind. Dann haben auch alle LK von  $v_1, \dots, v_n$  nur Einträge  $\neq 0$  an Stellen mit Index  $\leq N$ .

Sei  $e_{N+1} \in V$  der Vektor mit einer 1 an der Stelle  $N+1$ , 0 überall sonst.

Dann gilt  $e_{N+1} \notin \langle v_1, \dots, v_n \rangle$ , also  $\langle v_1, \dots, v_n \rangle \neq V$ .

(Sicher später, and  $K^{\mathbb{N}}$  nicht endlich erzeugt.)